



**PARCEIROS FORTES.  
EMPILHADEIRAS ROBUSTAS™**



# **PALETEIRAS ELÉTRICAS COM PLATAFORMA PARA OPERADOR**

**P2.0S FBW, P2.0SE**



## P2.OS FBW

GERAIS	1.1	Fabricante	
	1.2	Modelo	
	1.3	Tração: elétrica	
	1.4	Posição do operador	
		Capacidade nominal	Q (kg)
	1.6	Distância do centro de carga	
	1.8	Distância de carga, centro do eixo de tração até o garfo	x (mm)
	1.9	Distância entre-eixos	y (mm)

PESOS	2.1	Peso total do equipamento	kg
	2.2	Axle loading laden, front/rear	kg
	2.3	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)	kg

PNEUS/CHASSIS	3.1	Tipo de rodagem, dianteira/traseira	
	3.2	Dimensão do pneu dianteiro	ø (mm x mm)
	3.3	Dimensão do pneu traseiro	ø (mm x mm)
	3.4	Rodas adicionais (dimensões)	ø (mm x mm)
	3.5	Número de rodas, diant./tras. (X = tração)	
	3.6	Bitola - dianteira	b <sub>10</sub> (mm)
	3.7	Bitola de direção - traseira	b <sub>11</sub> (mm)

DIMENSÕES	4.4	Elevação	h <sub>2</sub> (mm)
	4.9	Altura min./máx. da barra de tração na posição de direção	h <sub>14</sub> (mm)
	4.15	Altura, abaixada	h <sub>13</sub> (mm)
	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)	l <sub>1</sub> (mm)
	4.19	Comprimento total( em pé)	l <sub>1</sub> (mm)
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (caminhando)	l <sub>2</sub> (mm)
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (em pé)	l <sub>2</sub> (mm)
	4.21	Largura total	b <sub>1</sub> /b <sub>2</sub> (mm)
	4.22	Dimensões do garfo DIN ISO 2331	s/e/l (mm)
	4.25	Distância entre as faces externas dos garfos	b <sub>3</sub> (mm)
	4.32	Altura livre do solo (no centro da distância entre-eixos)	m <sub>2</sub> (mm)
	4.33	Dimensão da carga b <sub>12</sub> x l <sub>5</sub> transversal	b <sub>12</sub> x l <sub>5</sub> (mm)
	4.34.1	Larg. corredor operacional PBR - 1000mm x 1200mm (comp 1.000 mm) (caminhando)	A <sub>31</sub> (mm)
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000mm x 1200mm (comp 1.000 mm) (em pé)	A <sub>32</sub> (mm)
	4.34.2	Larg. corredor operac. PBR - 1000x1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (caminhando)	A <sub>33</sub> (mm)
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 1000x1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (em pé)	A <sub>34</sub> (mm)
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando)	W <sub>g</sub> (mm)
4.35	Raio de giro (em pé)	W <sub>g</sub> (mm)	

DADOS DE DESEMPENHO	5.1	Velocidade máxima de percurso, (com carga/sem carga) (Operador caminhando)	km/h
	5.1	Velocidade máxima de percurso, (com carga/sem carga) (em pé)	km/h
	5.2	Velocidade máxima de elevação, com carga/sem carga	m/s
	5.3	Velocidade máxima de abaixamento, com carga/sem carga	m/s
	5.7	Capacidade de vencer rampa, com carga/sem carga	%
	5.8	Capacidade máxima de vencer rampa, com carga/sem carga	%
	5.10	Freio de serviço	

MOTOR ELÉTRICO	6.1	Motor de tração, S2 valor nominal de 60 minutos	kW
	6.2	Motor de elevação, S3 valor nominal de 15%	kW
	6.3	Bateria de acordo com a DIN 43531/35/36 A,B,C, não	
	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>2</sub>	(V)/(Ah)
	6.5	Peso da bateria	kg
	6.6	Consumo de energia de acordo com o ciclo VDI	kWh/h em número de ciclos

REGRAS DE TRAJA/ELABOR	8.1	Tipo da unidade de tração	
------------------------	-----	---------------------------	--

ADICIONAL DADOS	10.7	Nível de ruído na posição do operador	dB(A)
-----------------	------	---------------------------------------	-------

### EQUIPAMENTO E PESO

Pesos (linha 2.1) com base nas seguintes especificações: Paleta completa com garfos de 170 mm de largura Roda de tração Vulkollan e roletes de carga (P2.OS FBW).

### GARFOS:

P2.OS FBW: 55 x 170 x 1 183 mm de comprimento  
Outros comprimentos e larguras de garfos estão disponíveis

### ESPAÇAMENTO DO GARFO:

Distância entre as faces internas dos garfos: 216 mm  
220 mm  
Distância entre as faces externas dos garfos: 560 mm  
560 mm

HYSTER	HYSTER	HYSTER
P2.OS FBW	P2.OS FBW FIXA Plataforma com proteção (Biga) e controle scooter	P2.OS FBW FIXA Plataforma com proteção traseira (Bob) e controle scooter
Elétrica (bateria)	Elétrica (bateria)	Elétrica (bateria)
Op. Caminhando / Op. em Pé	Operador em Pé	Operador em Pé
2000	2000	2000
600	600	600
1004	1004	1004
1576	1576	1576

976	1026	1026
1160	1816 ★	1816
771	205 ★	821

Vulkollan / Vulkollan	Vulkollan / Vulkollan	Vulkollan / Vulkollan
254 x 90 ★	85 x 94	85 x 94
85 x 94 ★	254 x 90	254 x 90
125 x 50	125 x 50	125 x 50
1x+2	4 ★	4
526 ★	390	390
390 ★	526	526

130	130	130
1220	1460	1277
86	86	86
2014	-	-
2460	2521	2570
831	-	-
1277	1388	1387
780	780	780
170	55	1183
560	560	560
26	26	26
800 x 1200	800 x 1200	800 x 1200
2642	-	-
3081	3146	3195
2488	-	-
2927	2992	3041
1842	-	-
2281	2346	2395

4.0	4.0	-	-
8.5	12.0	8.5	12.0
0.03	0.03	0.03	0.03
0.04	0.03	0.04	0.03
10.0	20.0	10.0	15.0
10.0	20.0	10.0	15.0
Eletromagnético		Eletromagnético	

4	4	4
1.4	1.4	1.4
não	não	não
24V	500Ah	24V
364	364	364
0.47	0.47	0.47

Controaldor AC	Controaldor AC	Controaldor AC
----------------	----------------	----------------

< 70	< 70	< 70
------	------	------

## P2.OSE

GERAIS	1.1	Fabricante	
	1.2	Modelo	
	1.3	Tração: elétrica	
	1.4	Posição do operador	
	1.5	Capacidade nominal	Q (kg)
	1.6	Distância do centro de carga	
	1.8	Distância de carga, centro do eixo de tração até o garfo	x (mm)
	1.9	Distância entre-eixos	y (mm)

PESOS	2.1	Peso total do equipamento	kg
	2.2	Carga por eixo dianteiro / traseiro (com carga)	kg
	2.3	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)	kg

PNEUS/CHASSIS	3.1	Tipo de rodagem, dianteira/traseira	
	3.2	Dimensão do pneu dianteiro	ø (mm x mm)
	3.3	Dimensão do pneu traseiro	ø (mm x mm)
	3.4	Rodas adicionais (dimensões)	ø (mm x mm)
	3.5	Número de rodas, diant./tras. (X = tração)	
	3.6	Bitola - dianteira	b <sub>10</sub> (mm)
	3.7	Bitola - traseira	b <sub>11</sub> (mm)

DIMENSÕES	4.4	Elevação	h <sub>2</sub> (mm)
	4.9	Altura min./máx. da barra de tração na posição de direção	h <sub>14</sub> (mm)
	4.15	Altura, abaixada	h <sub>13</sub> (mm)
	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)	l <sub>1</sub> (mm)
	4.19	Comprimento total( em pé)	l <sub>1</sub> (mm)
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (caminhando)	l <sub>2</sub> (mm)
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (em pé)	l <sub>2</sub> (mm)
	4.21	Largura total	b <sub>1</sub> /b <sub>2</sub> (mm)
	4.22	Dimensões do garfo DIN ISO 2331	s/e/l (mm)
	4.25	Distância entre as faces externas dos garfos	b <sub>3</sub> (mm)
	4.32	Altura livre do solo (no centro da distância entre-eixos)	m <sub>2</sub> (mm)
	4.33	Dimensão da carga b <sub>12</sub> x l <sub>5</sub> na transversal	b <sub>12</sub> x l <sub>5</sub> (mm)
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000mm x 1200mm (comp 1.000 mm) (caminhando)	A <sub>31</sub> (mm)
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000mm x 1200mm (comp 1.000 mm) (em pé)	A <sub>32</sub> (mm)
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (caminhando)	A <sub>33</sub> (mm)
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (em pé)	A <sub>34</sub> (mm)
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando)	W <sub>g</sub> (mm)
4.35	Raio de giro (Operador em pé)	W <sub>g</sub> (mm)	

DADOS DE DESEMPENHO	5.1	Velocidade máxima de percurso, (com carga/sem carga) (Operador caminhando)	km/h
	5.1	Velocidade máxima de percurso, (com carga/sem carga) (em pé)	km/h
	5.1.1	Velocidade máxima de deslocamento, (com carga/sem carga) para trás (caminhando)	km/h
	5.1	Velocidade máxima de percurso, (com carga/sem carga) para trás (em pé)	km/h
	5.2	Velocidade máxima de elevação, com carga/sem carga	m/s
	5.3	Velocidade máxima de abaixamento, com carga/sem carga	m/s
	5.7	Capacidade de vencer rampa, com carga/sem carga	%
	5.8	Capacidade máxima de vencer rampa, com carga/sem carga	%
	5.10	Freio de serviço	

MOTOR ELÉTRICO	6.1	Motor de tração, regime S2 = 60 min	
	6.2	Motor de elevação, S3 valor nominal de 15%	kW
	6.3	Bateria em conformidade com a DIN 4353/35/36 A, B, C, sem	
	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>2</sub>	(V)/(Ah)
	6.5	Peso da bateria	kg
	6.6	Consumo de energia de acordo com o ciclo VDI	kWh/h em número de ciclos

REGRAS DE TRAJA/ELABOR	8.1	Tipo da unidade de tração	
------------------------	-----	---------------------------	--

ADICIONAL DADOS	10.7	Nível de ruído na posição do operador	dB(A)
-----------------	------	---------------------------------------	-------

### EQUIPAMENTO E PESO

Pesos (linha 2.1) com base nas seguintes especificações: Paleta completa com garfos de 170mm de largura Roda de tração e roletes de carga de poliuretano (P2.OSE).

### GARFOS:

P2.OSE: 55 x 170 x 1 191 mm de comprimento  
Outros comprimentos e larguras de garfos estão disponíveis

### ESPAÇAMENTO DO GARFO:

Distância entre as faces internas dos garfos: 216 mm  
220 mm  
Distância entre as faces externas dos garfos: 560 mm  
560 mm

HYSTER
P2.OSE
Elétrica (bateria)
Operador caminhando / Em pé
2000
600
1012
1491

750	1159	1591 ★
605		145 ★

Vulkollan-Poliuretano / Vulkollan ★	
230 x 75 ★	
85 x 115 ★	
100 x 40	
1x+2	2 ★
480 ★	
390 ★	

130	1220	1460
85	1922	2368
730	1176	716
55	170	1191
560	30	1000 x 1200
2543	2989	2385
2831	1743	2189

4.0	4.0
6.0	6.0
4.0	4.0
6.0	6.0
0.03	0.04
0.05	0.04
5.5	20.0
9.0	20.0
Eletromagnético	

2	1.4
Din 43535 B	
24V	375Ah
288	0,48

AC - Controlador
------------------

< 70
------

### NOTA:

As especificações são afetadas pela condição do veículo e sua especificação, bem como pela natureza e condição da área de aplicação. Informe seu distribuidor da natureza e condição da área de operação intencionada na aquisição de sua Paleta Hyster.

### P2.OS FBW

- Se a paleta sobe rampas com frequência (no período 1 h), consulte vendedor
- Estes valores podem variar de +/- 5%.
- Valor mencionado com S3 6%
- Veja a "Tabela de baterias"
- Com seção de carga levantada: -85mm
- Versão de Operador Caminhando. Para a versão operador Em Pé, dianteiro/ traseiro são invertido

### P2.OSE

- Baterias disponíveis 210Ah, 250Ah, 315Ah. Com bateria de 210Ah, 250Ah, peso total do equipamento -76kg
- Veja a "Tabela de baterias"
- Com proteções laterais abertas: 8,5 / 8,5 km/h
- Valor mencionado com S3 6%
- Os valores projetados com garfos abaixados; com garfos levantados 130mm, todas estas dimensões será reduzido de 100,6mm
- Estes valores podem variar de +/- 5%.
- Versão de Operador Caminhando. Para a versão operador Em Pé, dianteiro/ traseiro são invertido

### AVISO

Deve-se tomar cuidado ao movimentar cargas elevadas. Quando o carro e/ou a carga estiver elevada, a estabilidade da empilhadeira fica reduzida. É importante que a inclinação da torre em qualquer direção seja mantida ao mínimo quando as cargas estiverem elevadas.

Os operadores devem ser treinados e devem ler, entender e seguir as instruções contidas no Manual de Operação.

Todos os valores são nominais e estão sujeitos a tolerâncias. Para mais informações, entre em contato com o fabricante

Os produtos da Hyster estão sujeitos a alterações sem prévio aviso.

As ilustrações dos modelos apresentam itens opcionais Os valores podem variar de acordo com as configurações.

### Segurança:

Esta empilhadeira está em conformidade com as exigências vigentes da UE.

## DIMENSÕES DA PALETEIRA PARA BATERIAS DA P2.OS FBW

### Compartimento da bateria 400Ah

		HYSTER						
		P2.OS FBW		Plataforma P2.OS FBW com proteção lateral (Biga) e controle scooter		Plataforma P2.OS FBW com proteção traseira (Bob) e controle scooter		
GERAIS	1.2	Modelo						
	1.9	Distância entre-eixos	y (mm)					
PESOS	2.1	Peso total do equipamento ⊗	915		965		965	
	2.2	Carga por eixo dianteiro / traseiro (com carga)	1779	1136 ★	1779	1186	1779	1186
	2.3	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)	192	723 ★	193	772	193	772
DIMENSÕES	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)	1964		-		-	
	4.19	Comprimento total(Operador Em Pé)	2410		2471		2520	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Caminhando) <sub>c</sub>	781		-		-	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Em Pé) <sub>c</sub>	1227		1288		1337	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) <sub>c</sub> Ast (mm)	2592		-		-	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. em Pé) <sub>c</sub> Ast (mm)	3031		3096		3145	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800mm x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. Caminhando) Ast (mm)	2438		-		-	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. em Pé) <sub>c</sub> Ast (mm)	2877		2942		2991	
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando) <sub>c</sub> Wa (mm)	1792		-		-	
	4.35	Raio de giro (Operador em Pé) <sub>c</sub> Wa (mm)	2231		2296		2345	
MOTOR ELÉTRICO	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>s</sub>	24V / 400Ah		24V / 400Ah		24V / 400Ah	
	6.5	Peso da bateria ⊗	303		303		303	

### Compartimento da bateria 300Ah

		HYSTER						
		P2.OS FBW		Plataforma P2.OS FBW com proteção lateral (Biga) e controle scooter		Plataforma P2.OS FBW com proteção traseira (Bob) e controle scooter		
GERAIS	1.2	Modelo						
	1.9	Distância entre-eixos	y (mm)					
PESOS	2.1	Peso total do equipamento ⊗	845		895		895	
	2.4	Carga por eixo dianteiro / traseiro (com carga)	1736	1109 ★	1737	1158	1737	1158
	2.5	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)	177	668 ★	179	716	179	716
DIMENSÕES	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)	1924		-		-	
	4.19	Comprimento total(Operador Em Pé)	2370		2431		2480	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Caminhando) <sub>c</sub>	741		-		-	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Em Pé) <sub>c</sub>	1187		1248		1297	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) <sub>c</sub> Ast (mm)	2552		-		-	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000x1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Op. em Pé) <sub>c</sub> Ast (mm)	2991		3056		3105	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800mm x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. Caminhando) Ast (mm)	2398		-		-	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Operador em Pé) <sub>c</sub> Ast (mm)	2837		2902		2951	
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando) <sub>c</sub> Wa (mm)	1752		-		-	
	4.35	Raio de giro (Operador em Pé) <sub>c</sub> Wa (mm)	2191		2256		2305	
MOTOR ELÉTRICO	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>s</sub> ●	24V / 300Ah ●		24V / 300Ah ●		24V / 300Ah ●	
	6.5	Peso da bateria ⊗	233		233		233	

- ⊗ Estes valores podem variar de +/- 5%.
- Disponível com bateria 210/250Ah DIN B. Com bateria 210/250Ah peso de serviço -21kg
- ★ Versão Operador em Pé. Para a versão operador Caminhando dianteiro/traseiro são invertidos

## TABELA DE GARFOS DA P2.OS FBW

b <sub>s</sub> = 520mm - 560mm - 650mm																							
	C											L											
	C	l	x	l-x	l <sub>b</sub>	y	l <sub>2</sub>	l <sub>1</sub>	Wa <sup>(1)</sup>	Ast <sup>(1)</sup>	Fork <sup>(2)</sup> Pesos	y	l <sub>2</sub>	l <sub>1</sub>	Wa <sup>(1)</sup>	Ast <sup>(1)</sup>	Fork <sup>(2)</sup> Pesos	y	l <sub>2</sub>	l <sub>1</sub>	Wa <sup>(1)</sup>	Ast <sup>(1)</sup>	Fork <sup>(2)</sup> Pesos
	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	Kg	mm	mm	mm	mm	mm	Kg	mm	mm	mm	mm	mm	Kg
Curto	500	980	801	179	1000	1283	741	1721	1549	2196	164	1323	781	1761	1589	2236	173	1373	831	1811	1639	2286	185
	600	1183	1004	179	1200	1486	741	1924	1752	2398	175	1526	781	1964	1792	2438	184	1576	831	2014	1842	2488	195
	800	1600	1421	179	1600	1903	741	2341	2169	2808	200	1943	781	2381	2209	2848	208	1993	831	2431	2259	2898	220
	1200	2356	1405	951	2400	1887	741	3097	2153	3426	258	1927	781	3137	2193	3466	268	1977	831	3187	2243	3516	279
Longo	1200	2356	1860	496	2400	2342	741	3097	2608	3480	270	2382	781	3137	2648	3520	279	2432	831	3187	2698	3570	291
	1200	2356	1650	706	2400	2132	741	3097	2398	3448	266	2172	781	3137	2438	3488	275	2222	831	3187	2488	3538	288
UK	1200	2356	1650	706	2400	2132	741	3097	2398	3448	266	2172	781	3137	2438	3488	275	2222	831	3187	2488	3538	288
Para todos compartimentos de bateria					Compartimento de Bateria 210-250-300Ah					Compartimento de Bateria 400Ah					Compartimento de Bateria 500Ah								

<sup>(1)</sup> Com versão do Operador em Pé + 439 mm. <sup>(2)</sup> Todos os pesos são: garfos + tirantes.

## DIMENSÕES DA PALETEIRA PARA BATERIAS DA P2.OSE

### Compartimento da Bateria 375/315 Ah

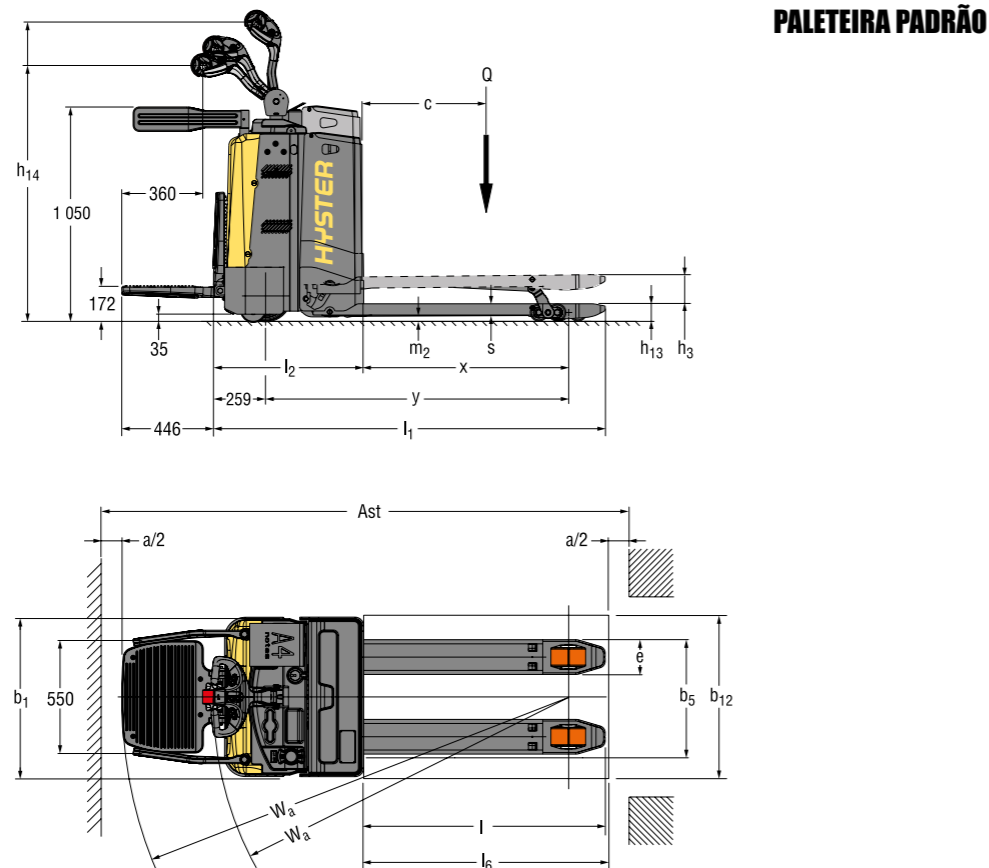
		HYSTER							
		809		1012		1229		1429	
GERAIS	1.8	Distância de carga, centro do eixo de tração até o garfo ○		x (mm)					
	1.9	Distância entre-eixos○		y (mm)					
PESOS	2.1	Peso total do equipamento ⊗		738		750		763	
	2.2	Carga por eixo dianteiro / traseiro (com carga)		1154	1584 ★	1159	1591 ★	1164	1599 ★
	2.3	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)		595	143 ★	605	145 ★	615	148 ★
DIMENSÕES	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)		1719		1922		2139	
	4.19	Comprimento total(Operador Em Pé)		2165		2368		2585	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Caminhando) <sub>c</sub>		730		730		730	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Em Pé) <sub>c</sub>		1176		1176		1176	
	4.22	Dimensões do garfo		988		1191		1408	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (op. caminhando) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2370		2543		2896 ●	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Operador em Pé) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2816		2989		3342 ●	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800mm x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. Caminhando) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2299		2385		2595 ●	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Operador em Pé) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2745		2831		3041 ●	
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando) ○		1540		1743		1960	
4.35	Raio de giro (Operador em Pé) ○		1986		2189		2406		
MOTOR ELÉTRICO	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>s</sub> ✖		24V / 375-315Ah		24V / 375-315Ah		24V / 375-315Ah	
	6.5	Peso da bateria ⊗		288		288		288	

### Compartimento da Bateria 250/210 Ah

		HYSTER							
		809		1012		1229		1429	
GERAIS	1.8	Distância de carga, centro do eixo de tração até o garfo ○		x (mm)					
	1.9	Distância entre-eixos○		y (mm)					
PESOS	2.1	Peso total do equipamento ⊗		649		661		674	
	2.2	Carga por eixo dianteiro / traseiro (com carga)		1116	1533 ★	1121	1540 ★	1127	1547 ★
	2.3	Carga por eixo dianteiro / traseiro (sem carga)		524	125 ★	533	128 ★	544	130 ★
DIMENSÕES	4.19	Comprimento total(Operador Caminhando)		1649		1852		2069	
	4.19	Comprimento total(Operador Em Pé)		2095		2298		2515	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Caminhando) <sub>c</sub>		660		660		660	
	4.20	Comprimento até a face dos garfos (Operador Em Pé) <sub>c</sub>		1106		1106		1106	
	4.22	Dimensões do garfo		988		1191		1408	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (op. caminhando) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2300		2473		2826 ●	
	4.34.1	Larg. corredor oper. PBR - 1000 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Op. em Pé) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2746		2919		3272 ●	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800mm x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) (Op. Caminhando) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2229		2315		2525 ●	
	4.34.2	Larg. corredor oper. PBR - 800 x 1200mm (consid. folga de 200mm conf. VDI 2198) Op. em Pé) ○ A <sub>g</sub> (mm)		2675		2761		2971 ●	
	4.35	Raio de giro (Operador Caminhando) ○		1470		1673		1890	
4.35	Raio de giro (Operador em Pé) ○		1916		2119		2336		
MOTOR ELÉTRICO	6.4	Capacidade de tensão/nominal da bateria K <sub>s</sub> ✖		24V / 250 - 210Ah		24V / 250 - 210Ah		24V / 250 - 210Ah	
	6.5	Peso da bateria ⊗		212		212		212	

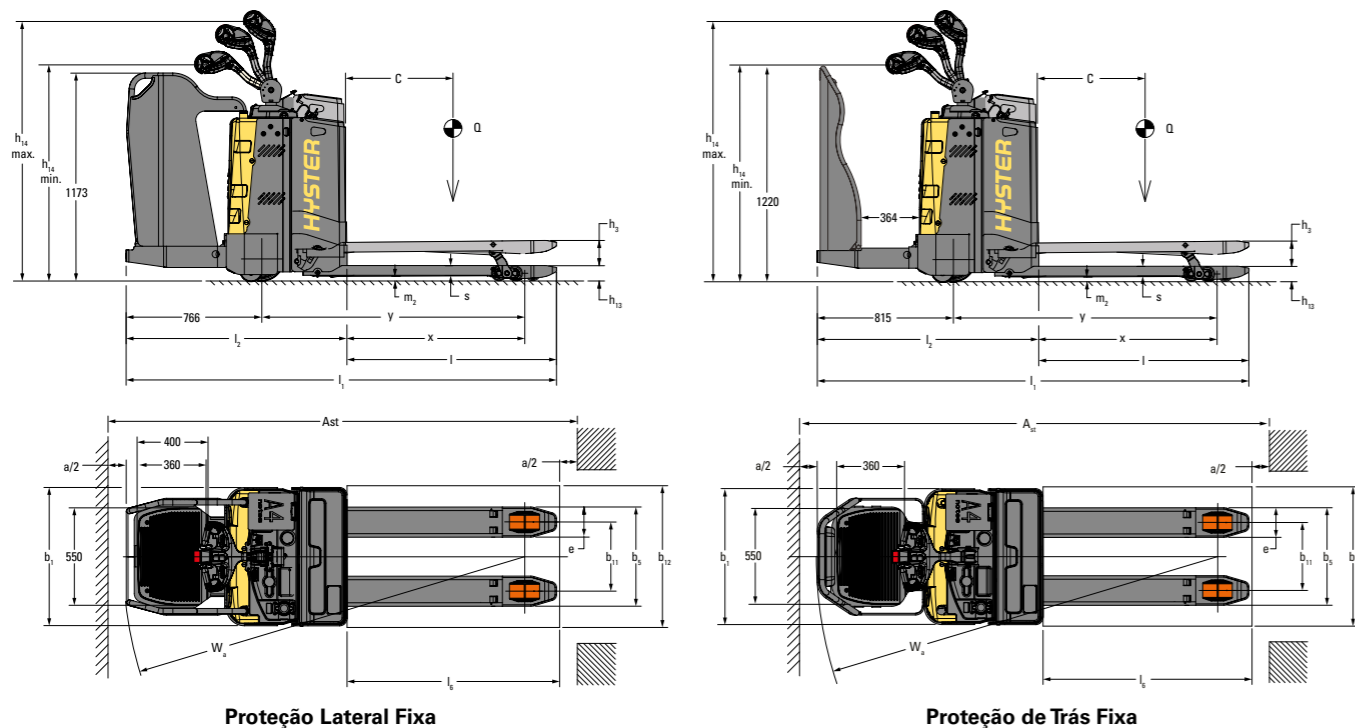
- Os valores projetados com garfos abaixados; com garfos levantados 130mm, todas estas dimensões será reduzido de 100,6mm
- ⊗ Estes valores podem variar de +/- 5%.
- ✖ Tipo de bateria Din 43535 B
- Valores projetados com l<sub>g</sub> = 1400mm
- ▲ Valores projetados com l<sub>g</sub> = 1600mm
- ★ Versão de Operador Caminhando. Para a versão operador Em Pé, dianteiro/traseiro são invertido

## DIMENSÕES DA PALETEIRA

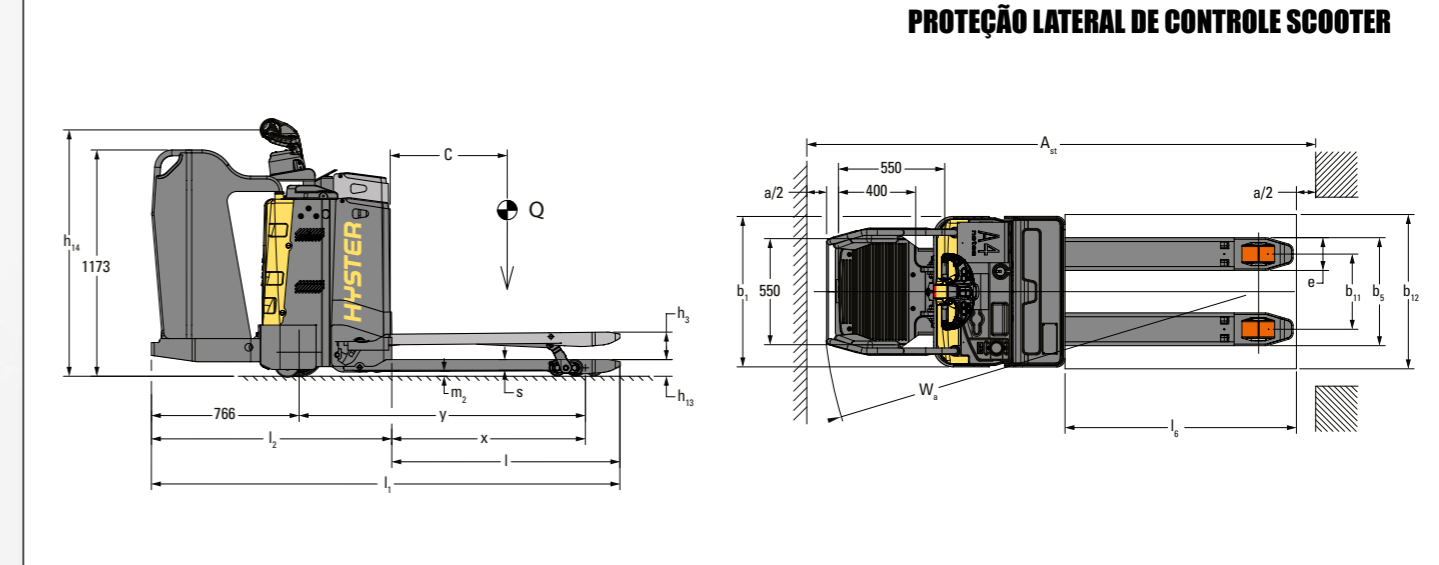


$$Ast = W_a + R + a \quad (\text{veja linhas 4.34.1 \& 4.34.2}) \quad a = \text{Espaço mínimo de operação (VDI padrão = 200 mm recomendação BITA = 300 mm)}$$

$$R = \sqrt{(l_6 - x)^2 + \left(\frac{b_{12}}{2}\right)^2} \quad l_6 = \text{Comprimento de carga}$$



## DIMENSÕES DA PALETEIRA



## CARACTERÍSTICAS DO PRODUTO

- A paleteira elétrica P2.0SE com plataforma dobrável, direção mecânica.
- A paleteira elétrica P2.0S com plataforma dobrável, direção fly-by-wire com versões de proteção lateral fixa (Biga) e traseira (Bob) e opção de controle scooter.

## CONFIÁVEL

- Indicador de carga do horímetro e bateria.
- Proteção para câmara fria em aplicações a -30°C.

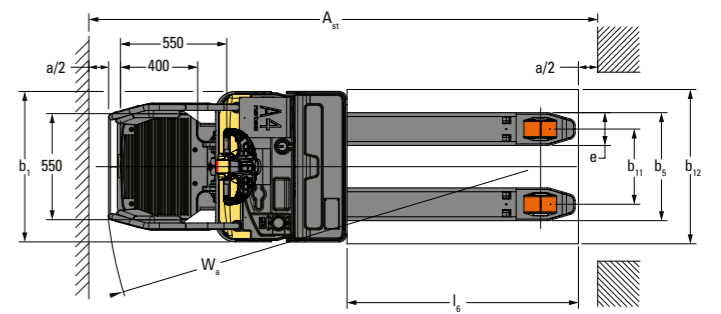
## PRODUTIVIDADE

- Projeto de chassi compacto para melhor manobrabilidade.
- Controles do timão com operador amigável para movimentação produtiva de carga.
- Frenagem regenerativa e anti-recuo ambos disponíveis.
- Modos de tração ajustados em torno das necessidades de operação: operador caminhando ou em pé, com ou sem braços laterais erguidos.
- O controle de velocidade e sistema de direção garantem níveis excelentes de desempenho.
- Rodas de carga Tandem.
- Painel de tecla opcional com código PIN para gerenciamento de armazém ampliado.

## ERGONOMIAS

- Timão ergonomicamente projetado para o máximo conforto do operador.
- As versões P2.0S com uma plataforma fixa estão disponíveis com a direção de Controle Scooter como opção, que ajuda a reduzir o esforço do operador enquanto dirige. Por manter o operador dentro da área da paleteira e próximo à estrutura da paleteira, ela aumenta a proteção do operador e proporciona uma excelente visibilidade da ponta do garfo.
- Os controles ergonomicamente de baixo esforço posicionado reduzem a fadiga do operador.
- Os controles duplo de elevação/abaixamento possibilitam a operação por ambas as mãos.

## PROTEÇÃO LATERAL DE CONTROLE SCOOTER



- O sistema de direção eletrônico Fly-by-wire (sinais elétricos) e razão de giro ampliado do timão reduz significativamente o esforço do operador para manobrar a paleteira (P2.0S).
- O sistema de controle de ângulo reduz automaticamente a velocidade ao fazer uma curva.
- Configurações de desempenho ajustável para adequar as condições específicas de operação (via console do engenheiro de serviço).

## CUSTO DE AQUISIÇÃO

- O motor fornece desempenho superior e custos reduzidos de operação.
- Transmissão hidráulica alimentado via engrenagens helicoidal, funcionando em banho de óleo.
- As normas IP54 controle para proteção contra poeira e água.
- Intervalos de manutenção prolongados
- Carregador embarcado nos modelos SE (opcional, disponível com UK ou plugue Schuko) para recarga no local.

## MANUTENÇÃO FACILITADA

- A construção do motor de elevação garante os requisitos baixos de manutenção.
- Um sistema de diagnóstico embutido para comunicação de manutenção reduz o tempo de paralisação.
- A tecnologia CANBUS para funcionalidade maior, confiabilidade e serviço.

## OPÇÕES

- Armazenamento do frio à 30°C
- Garfos com uma variação de comprimento e largura
- Proteção lateral fixa com acesso traseiro (Biga)
- Proteção traseira fixa com acesso traseiro (Bob)
- Encosto de carga
- Remoção lateral da bateria
- Troca da cama de rolete para troca de bateria

# PARCEIROS FORTES. EMPILHADEIRAS ROBUSTAS.™

## PARA OPERAÇÕES EXIGENTES, EM TODA PARTE.

A Hyster fornece um portfólio completo para equipamentos voltados para armazéns, Contrabalançadas à combustão e elétricas, movimentadores de contêineres e Reach Stackers. Nosso compromisso é muito mais abrangente do que fornecer empilhadeiras.

Nosso objetivo é oferecer uma parceria completa capaz de atender na totalidade o espectro das soluções de movimentação de materiais: Sempre que precisar de uma consultoria profissional para o gerenciamento de sua frota, suporte em serviços qualificado ou fornecimento confiável de peças, Conte com a Hyster.

Nossa rede de distribuidores altamente capacitados oferece um suporte rápido e eficaz. Podendo oferecer pacotes de condições de pagamentos com o melhor custo efetivo. Nosso negócio é atender as suas demandas de movimentação de materiais, possibilitando a você à se dedicar no sucesso do seu negócio hoje e no futuro.



### HYSTER BRASIL

Rodovia Presidente Castelo Branco, S/N - KM 75,8 - City Castello - Itu - SP. 13308-700  
Caixa Postal 1537 - Tel. +55 11 2396-1800  
12/2018 Brasil



[www.hyster.com.br](http://www.hyster.com.br)





Hyster Brasil



Hyster Brasil



A HYSTER  FORTIS e PARCEIROS FORTES. EMPILHADEIRAS ROBUSTAS. são marcas comerciais registradas nos Estados Unidos e em outras jurisdições. A MONOTROL<sup>®</sup> é uma marca comercial registrada, e a DURAMATCH e  são marcas registradas nos Estados Unidos e em determinadas outras jurisdições. Os produtos da Hyster estão sujeitos a alteração sem prévio aviso. As empilhadeiras ilustradas podem apresentar itens opcionais.